

Démonstrations IGRV
Session mouvement et humain virtuel
Journées IGRV/AFIG/AFRV 2017



Titre de la démonstration	Interaction piéton réel-virtuel
Equipe	Équipe MimeTIC/LAGADIC, EA 1274 M2S



La démonstration proposée illustre l'utilisation de la réalité virtuelle pour l'analyse des stratégies d'évitement de collision entre piétons. En effet, la réalité virtuelle est un outil puissant qui permet de maximiser le contrôle expérimental tout en conservant une haute validité écologique. De nombreux travaux effectués dans l'équipe, dans des situations standardisées, ont permis de valider la plateforme de réalité virtuelle pour l'étude des interactions entre marcheurs. Grâce à cette plate-forme, nous pouvons ainsi analyser des facteurs très spécifiques aux interactions entre marcheurs (Interactions avec des groupes, perception du mouvement humain, influence du regard...)

Cette démonstration place l'utilisateur dans une ville peuplée par de nombreux marcheurs. L'utilisateur pourra alors se déplacer en marchant dans l'environnement virtuel, et interagir avec la foule.

Publications

1. Lynch, S., Kulpa, R., Meerhoff, L., Pettré, J., Crétual, A., Olivier, AH. Collision avoidance behavior between walkers: global and local motion cues. *IEEE Transactions on Visualization and Computer Graphics*, in press.
2. Olivier, AH., Bruneau, J., Kulpa, R., Pettré, J. Walking with virtual people: Evaluation of locomotion interfaces in dynamic environments. *IEEE Transactions on Visualization and Computer Graphics*, in press.
3. Bruneau, J, Olivier, AH., Pettré, J. Going through, going around : A study on individual avoidance of groups. *IEEE Transactions on Visualization and Computer Graphics*, Volume 21, 2015, Pages 520-528.
4. Argelaguet, F., Olivier, AH., Bruder, G., Pettré, J. Lecuyer A. Virtual Proxemics: locomotion in the Presence of Obstacles in Large Immersive Projection Space. *IEEE VR 2015*, Arles, France, March 23-27, 2015.
5. Olivier, AH., Bruneau, J., Cirio, G., Pettré, J. A Virtual Reality platform to study crowd behaviors. *Transportation Research Procedia* Volume 2, 2014, Pages 114-122.